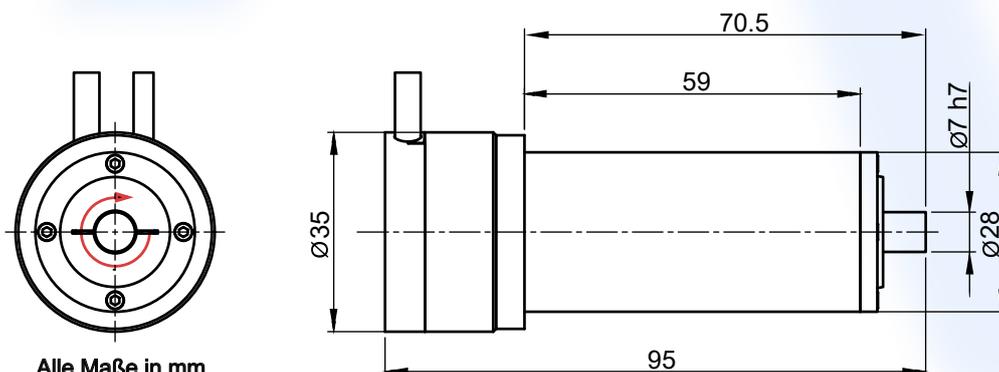


- Robuster Motor mit digitalem Encoder für präzise Anwendungen
- Hohes Drehmoment für höchste Dynamik und Präzision in der gesamten Auslenkung
- Für die Spiegelaperturen 20/30 mm optimal geeignet



Spezifikationen	Wert	Beschreibung	Einheit
Innenwiderstand	0.95		Ohm
Induktivität <sup>(1)</sup>	350		μH
Drehmomentkonst.	18		N·mm/A
Massenträgheitsmoment	3.45		g·cm <sup>2</sup>
Motorkonstante <sup>(2)</sup>	18.47		N·mm/√W
Dyn. Motorkonstante <sup>(3)</sup>	52.173×10 <sup>3</sup>		rad/s <sup>2</sup> /A
Dauerstrom	5		A
Max. Auslenkung (mech.)	± 11.25		Grad
Max. Winkelgeschw. (mech.)	13.75   27.5   55   110		rad/s
Positionsauflösung	0.375   0.75   1.54   3		μrad
Sensorsignal (differentiell)	A B Z		
Gewicht	0.31		Kg
Kabellänge	0.2	Konfigurierbar	m
Steckverbinder	Wicklung Sensor	Molex, Mini-Fit-Jr Sub-D (9 pol.) Molex, Pico spox (10 pol.) Elektrisch isoliert	
Einbau			
Arbeitstemperatur	5 - 50	Nicht betauend	°C

(1) gemessen bei 1 kHz. (2)  $K_m = \frac{K_t}{\sqrt{R}}$  beschreibt die effiziente Leistungsdichte. (3)  $K_{dyn} = \frac{K_t}{J}$  beschreibt das Verhalten unter dynamischen Bed..



Änderungen und Abweichungen vorbehalten  
Produktfotos sind unverbindlich und können Sonderausstattungen enthalten

